Auswertung modifizierte DSC Nachweistest für die Bewegungsregelung- FuSi

Ziel: Automatisierung der Bewertung von Messdaten zur Bewertung Einfluss von Signal-Fehler, bzw. Toleranzen auf die Performance bei DSC Nachweistest

Hintergrund:

Use

+ -4,5°/s

+ 4,5°/s

P pro Rad

psid

Bremse

Sensor

Psid

Ay\_No\_grav

Regelfunktion (BWR)

Use Case 1: Signal hat Eigenschaften mit Integrität: Vertrauensbereich z.B. psid

Use Case 2: Signal ohne Eigenschaften mit Integrität: z.B. ay No Grav

* Worst Case annehmen.

Etape 1:

Die Messungen sind -mf4

1. Die .MF4 einlesen können
   1. Uniview um es zu „schauen“
   2. Sebastian Stachowski hat ein Skript um die .MF4 zu importieren
2. Signalen identifizieren, die für die Auswertung notwendig sind
   1. Psid: DcrInEgoM\_psid\_Act (rad/s)
      1. Evt. Psid vor der Manipulation
      2. ADMA: Referenzsensorik
   2. Lenkwinkel am Rad: DcrInEgoM\_agwFA\_Ste (rad)
3. Die Hauptlogik mindestens für eine Messung zu implementieren
   1. Sich vom Skript von Jörg Hubele sich inspirien lassen
   2. Oder neue Funktionalität
4. Output von der Logik: Bewertung Psid Verlauf
   1. Psid\_Peak
   2. Psid(T0+1) bezogen auf Psid\_Peak in %
   3. Psid(T0 + 1,75) bezogen auf Psid\_Peak in %
   4. Sichtbar ist ob der Test erfolgreich war
   5. 
5. Erstellung eines Berichts als Word Dokument
   1. Erweiterung bestehende Skript von Stachi
6. Erstellung eine GUI zum Aufrufen von dem Test
   1. Sich von .exe von Stachi inspirieren lassen
7. Übertragung Information über Manipulation aus dem DCM
   1. Extraktion Manipulation: was hat sich in diesem DCM ggü einer Referenz geändert?
   2. Für jede Messung bei den Ergebnissen schreiben
8. Logik auch noch erweitern
   1. Weitere Kriterien nehmen (Spurabweichung, Schwimmwinkel…)